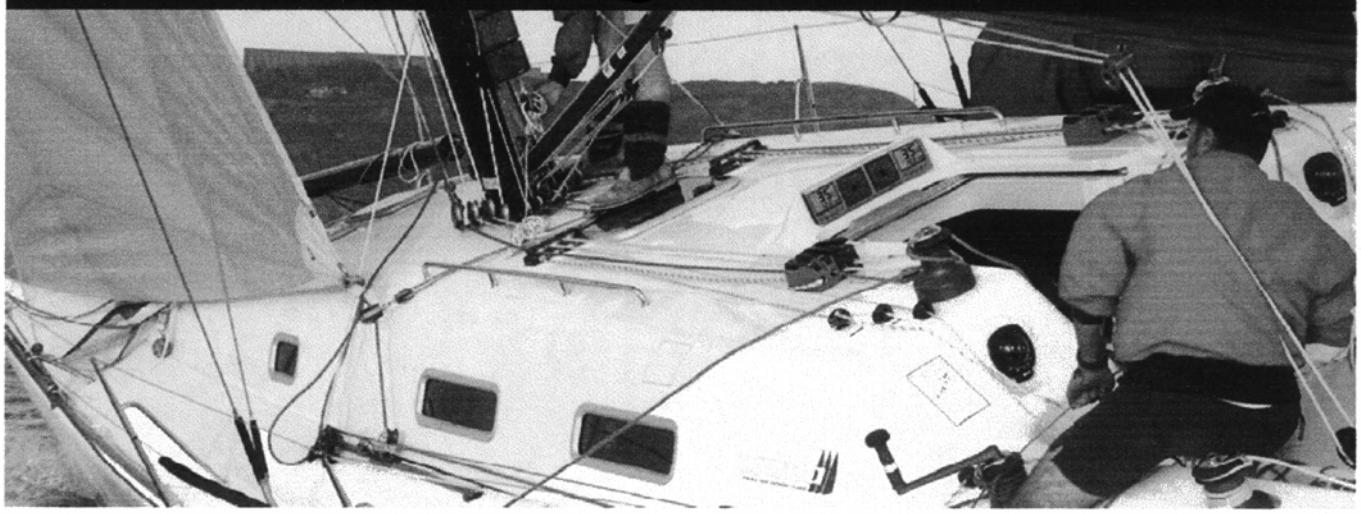
Compass

- Strumento -

Manuale d'installazione ed uso

italiano



Introduzione

Vi ringraziamo per aver scelto lo strumento NX2 Compass. Siamo perfettamente convinti che apprezzerete tutte le informazioni che vi fornirà sia che siate un crocerista sia un impegnato in competizioni. Molto importante che vi atteniate alle istruzioni contenute in questo manuale per ottenere una corretta installazione ed un utilizzo professionale.

Se lo strumento è destinato ad essere utilizzato in una rete Nexus è importante eseguire alcune impostazioni che ne abilitano il funzionamento come strumento isolato o collegato ad un Server.

Questo manuale è stato redatto per lo strumento Compass NX2 versione 1.00
Edizione: Novembre 2002

Negri nautica

Indice

1. Specifiche dei componenti 1-5
1.1 Registrazione del prodotto 1-5
2. Installazione 2-7
2.1 Installazione dello strumento 2-8
2.1.1 Installazione del cavo 2-10
2.1.2 Collegamento della rete Nexus 2-10
2.1.3 Collegamento del trasduttore Log 2-11
3. Primo avviamento 3-12
3.1 Inizializzazione dello strumento nella rete Nexus 3-12
3.2 Nuova inizializzazione dello strumento 3-12
4. Impiego 4-13
4.1 In relazione a questo manuale 4-13
4.2 Come usare i cinque pulsanti 4-14
4.2.1 Pulsante PAGE 4-14
4.2.2 Pulsante MENO 4-14
4.2.3 Pulsante Più 4-14
4.2.4 Pulsante SET 4-14
4.2.5 Pulsante C (clear) 4-15
4.2.6 Calibrazione 4-15
4.2.7 Illuminazione 4-15
4.3 Funzione principale 4-16
4.4 Funzione analogica 4-16
4.5 Sotto funzioni 4-17
4.5.1 Impostare un riferimento di governo (STR) direttamente nella memoria 4-17
4.5.2 Impostazione di un valore numerico di governo in MEM 4-17
4.5.3 Uso avanzato di [STR] MEM 4-18
4.5.4 Riferimento di governo [AWA], opzionale 4-18
4.5.5 Riferimento di governo [BTW], opzionale) 4-19
4.5.6 Riferimento di governo [CTS], opzionale 4-19
4.5.7 Uso tattico di [MEM] 4-20
4.5.8 Tensione della batteria [BAT] 4-20
4.5.9 Velocità della barca [BSP], opzione 4-20
4.5.10 Registro di percorso [TRP], opzione 4-21
4.5.11 Temperatura dell'acqua [TMP], opzione 4-21
4.5.12 Determinazione del punto stimato [CMG / DMG] 4-21
4.5.13 Errore di fuori rotta [XTE], opzionale 4-21
4.5.14 In una piccola rete NEXUS 4-21
5. Calibrazione / Impostazioni 5-23
5.1 C10 impostazioni dell'utilizzatore 5-23
5.1.1 C11 scelta dello smorzamento 5-23
5.1.2 C13 Visualizzazione della velocità della barca, del lo di percorso e della temperatura, opzionale 5-23
5.1.3 C14 Visualizzazione delle funzioni NAV, opzionale 5-23
5.1.4 C15 Bip quando si premono i pulsanti 5-24
5.1.5 C16 Puntatore di riferimento On/Off 5-24
5.1.6 C17 "Knock Timer" KTR 5-24
5.2 C20 Calibrazione del Log 5-24
5.2.1 C21 Scelta delle unità di misura della velocità 5-24
5.2.2 C22 Calibrazione del trasduttore Log 5-24
5.2.3 C23 Unità di misura per la temperatura 5-25
5.2.4 C24 Scarto di temperatura 5-25
5.3 C30 Impostazione della bussola 5-25
5.3.1 C31 Rotta vera o magnetica, MAG 5-25
5.3.2 C32 Deviazione magnetica, VAR 5-25
5.3.3 C33 Auto deviazione 5-25

5.3.4 C34 Verifica dell'auto deviazione 5-25
5.3.5 C35 Cancellazione dell'auto deviazione 5-26
5.3.6 C36 Regolazione dell'allineamento della bussola 5-26
5.3.7 C37 Allarme di fuori rotta 5-26
5.3.8 C68 Impostazione del rollio 5-26
5.3.9 C69 Regolazione del beccheggio 5-27
5.4 C70 Configurazione di NX2 5-28
5.4.1 C71 HDC-Master 5-28
5.4.2 C72 Log-Master 5-28
5.4.3 C73 Funzione sul terminale In3 5-28
5.4.4 Collegamento del pulsante di Trim 5-29
5.4.5 C74 Modalità dimostrativa 5-29
6. Manutenzione e Ricerca guasti 6-30
6.1 Manutenzione 6-30
6.2 Ricerca guasti 6-30
6.2.1 Generalità 6-30
6.2.2 Rimedi ai guasti 6-30
6.2.3 Messaggi di errore 6-31
7. Specifiche 7-32
7.1 Specifiche tecniche 7-32
7.2 Introduzione alla Nexus Network (rete Nexus) e politica d'uso 7-32
8. Accessori opzionali 8-33
9. Abbreviazioni 9-35
10. GARANZIA 10-36

1. SPECIFICHE DEI COMPONENTI

L' NX2 Compass Data viene fornito con tutte i componenti necessari al suo montaggio. Prima di procedere all'installazione verificare il contenuto della confezione.

Strumento Compass Data

Quantità	descrizione	riferimento
1	Strumento NX2 Compass Data	1
1	Coperchio frontale dello strumento	2
1	Dima di perforazione	3
1	Manuale d'installazione e d'uso	4
1	Cartolina di garanzia	5
2	Spinotti a vite per montaggio strumento	6
2	Dadi per montaggio strumento	6
1	Tubetto di pasta al silicone	6
1	Coperchietto connessioni	6
2	Morsettiere a 4 terminali	6
1	Cavetti di alimentazione, rosso e nero, 3 m	7
5	Capicorda da 0,25 mm	8
5	Capicorda da 0,75 mm	8

Componenti addizionali per completare il Compass Data con il suo trasduttore

1	Trasduttore Compass NX2	9
3	Viti di fissaggio per la bussola	10

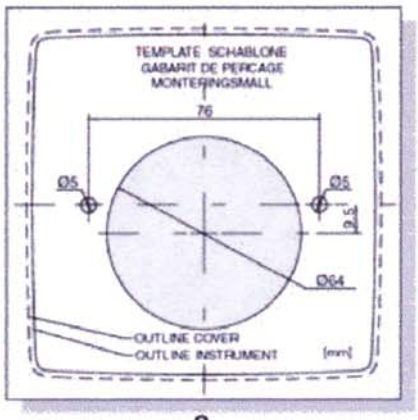
1.1 Registrazione del prodotto

Una volta controllato che l'imballo contiene tutte le parti elencate sopra, si suggerisce di dedicare qualche minuto alla compilazione della cartolina di garanzia che dovrà essere restituita al distributore nazionale.

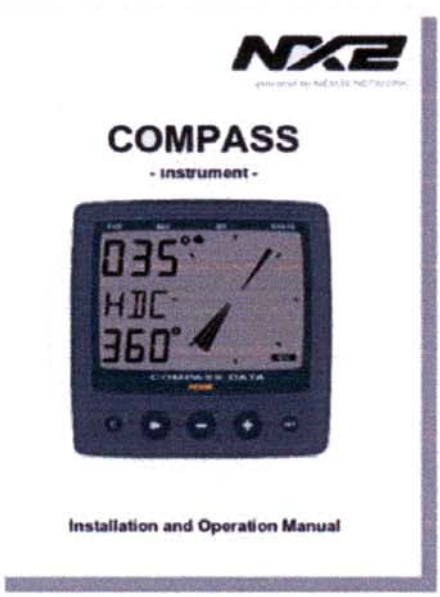
Con la spedizione della cartolina di garanzia, si otterrà la pronta ed esperta assistenza del distributore nazionale. Conservate la prova di acquisto. I vostri dati personali verranno inclusi nel nostro data base e questo ci permetterà di inviarvi tempestivamente i cataloghi dei nuovi prodotti.

1

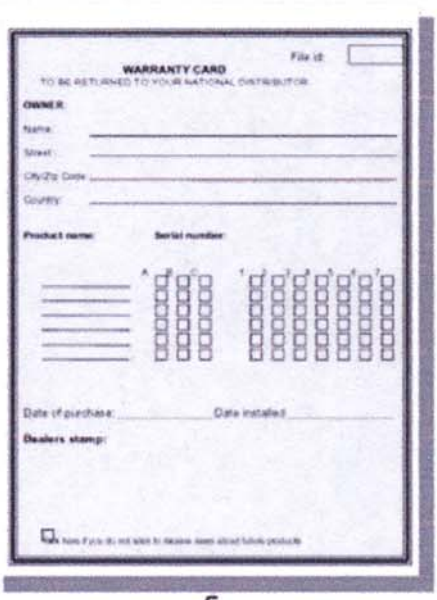
2



3



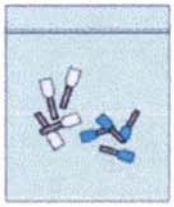
4



5

6

7



8

9

10

2. INSTALLAZIONE

L'installazione del GPS Navigator può essere eseguita in tre modi diversi:

- Trasduttore Compassa collegato direttamente allo strumento Compass NX2
- Utilizzo del kit di collegamento quando sia i trasduttori log e compass sono già installati.
- Installazione in rete con il Server NX2 cui sono collegati tutti i trasduttori. Tutte i dati viaggiano su di un unico cavo assieme alla corrente di alimentazione.

L'installazione si articola in 6 fasi principali:

1. Leggere il manuale di installazione e impiego;
2. Pianificare il posizionamento dei trasduttori e degli strumenti;
3. Stendere i cavi;
4. Installare i trasduttori e gli strumenti;
5. Breve sosta per ammirare il proprio lavoro;
6. Apprendere le funzioni e tarare il sistema.

Prima di iniziare a forare ... riflettete bene sul come rendere l'installazione semplice e "pulita" come esige la vostra barca. Definire attentamente la posizione dei trasduttori, del server e degli strumenti. Tener conto dello spazio necessario a futuri nuovi strumenti.

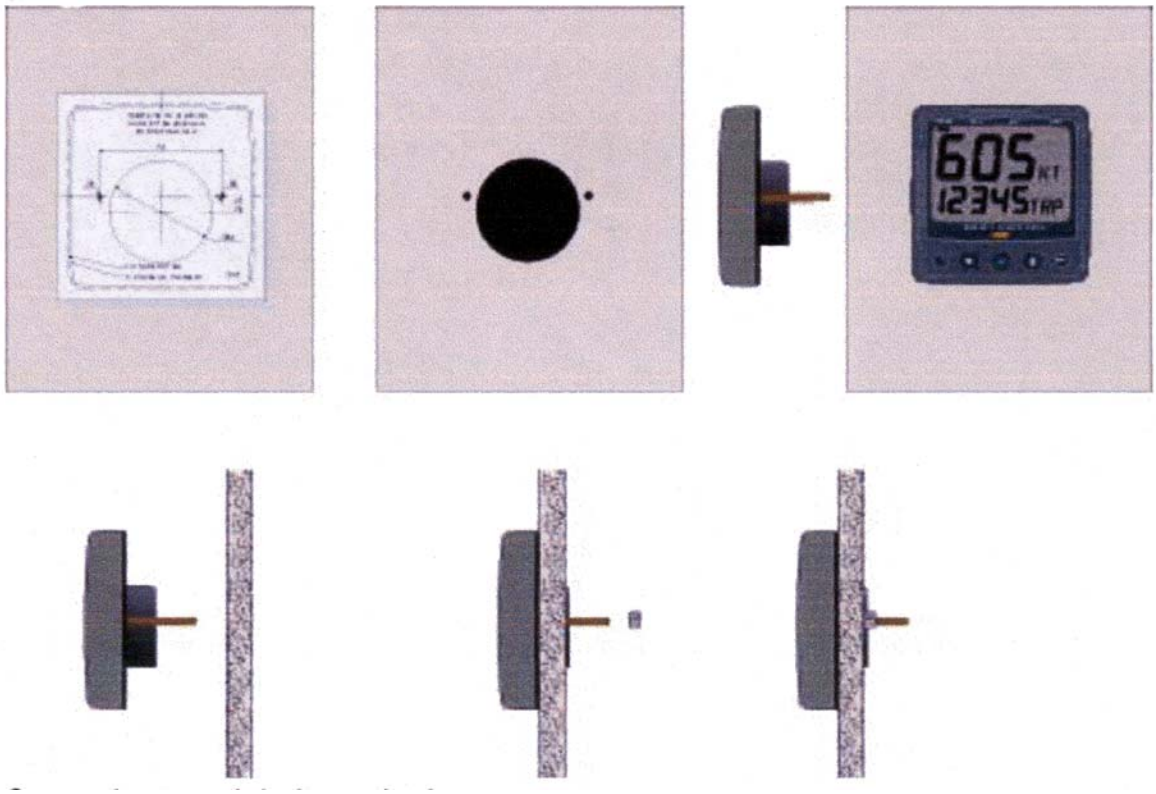
- **Considerazioni su ciò che <u>non</u> va fatto**:
  - non tagliare i cavi troppo corti. Lasciate dell'abbondanza ai cavi che si collegano al server in modo da consentirne una facile ispezione senza dover staccare tutti i cavi.
  - Non applicare alcun sigillante dietro allo strumento. La speciale guarnizione di cui è dotato elimina la necessità di sigillanti.
  - Non stendere i cavi nella sentina dove potrebbero trovarsi immersi nell'acqua.
  - Non stendere i cavi in prossimità di lampade fluorescenti, motori o apparati trasmittenti: si eviteranno così i disturbi.
  - Non aver fretta. Prendere il tempo che serve. È semplice realizzare una bella installazione.

- **Materiale necessario**:
  - Taglia fili e spella fili
  - Cacciavite a croce piccolo e medio; cacciavite a lama piccolo.
  - Sega a tazza da 63 mm per il foro di installazione dello strumento.
  - Punta da trapano da 5 mm per le viti di montaggio.
  - Fascette in plastica ferma cavi.

Se si hanno dei dubbi sull'installazione, richiedete l'intervento di un tecnico specializzato.

2.1 Installazione dello strumento

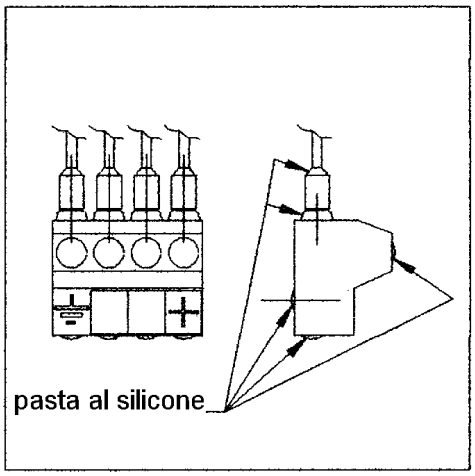
- Disporre la dima adesiva sul punto in cui si vuol fissare lo strumento. Praticare i due fori per i due spinotti a vite di fissaggio, utilizzando la punta da 5 mm. Con la sega a tazza da 63 mm ricavare il foro grande per il corpo dello strumento. Togliere la dima.



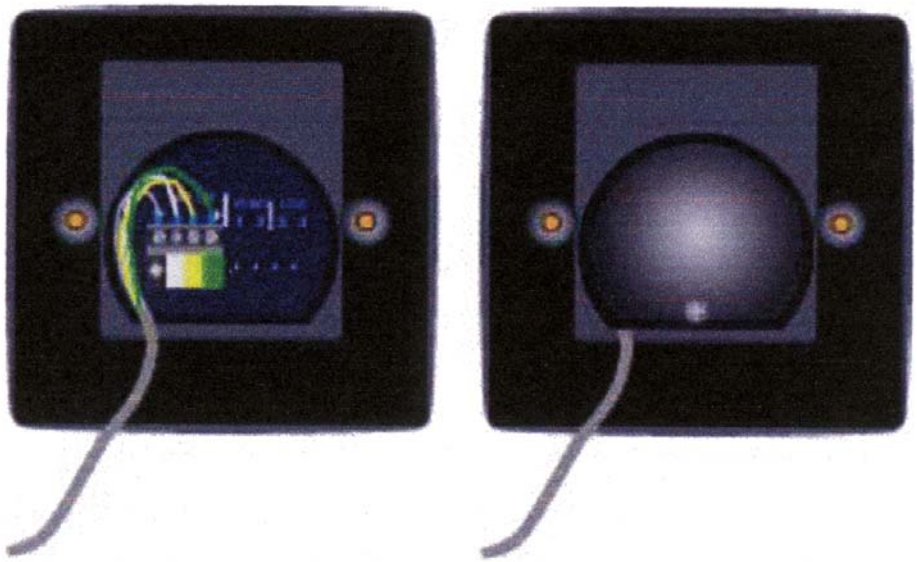
- Avvitare i due spinotti a vite allo strumento.
- Sistemare lo strumento nella sua sede.
- Avvitare, sul retro, i due dadi di fissaggio

Nota! Stringere i due dadi solamente con le dita

- Stendere il cavo di rete Nexus dal Server fino allo strumento.
- Se si volesse tagliare il cavo a misura, staccare la morsettiera a 4 terminali e tagliare il cavo. Togliere la guaina esterna del cavo per circa 35 mm. Spellare le estremità dei tre conduttori isolati per circa 6 mm (il quarto conduttore è la massa/schermo). Inserire quattro capicorda alle estremità dei quattro conduttori. E bloccarli schiacciandoli con una pinza a becchi piatti.
- Collegare i quattro capicorda alla morsettiera a 4 terminali. Applicare della pasta al silicone su tutti i punti indicati in figura.



Nota: la pasta al silicone è necessaria per evitare la corrosione.



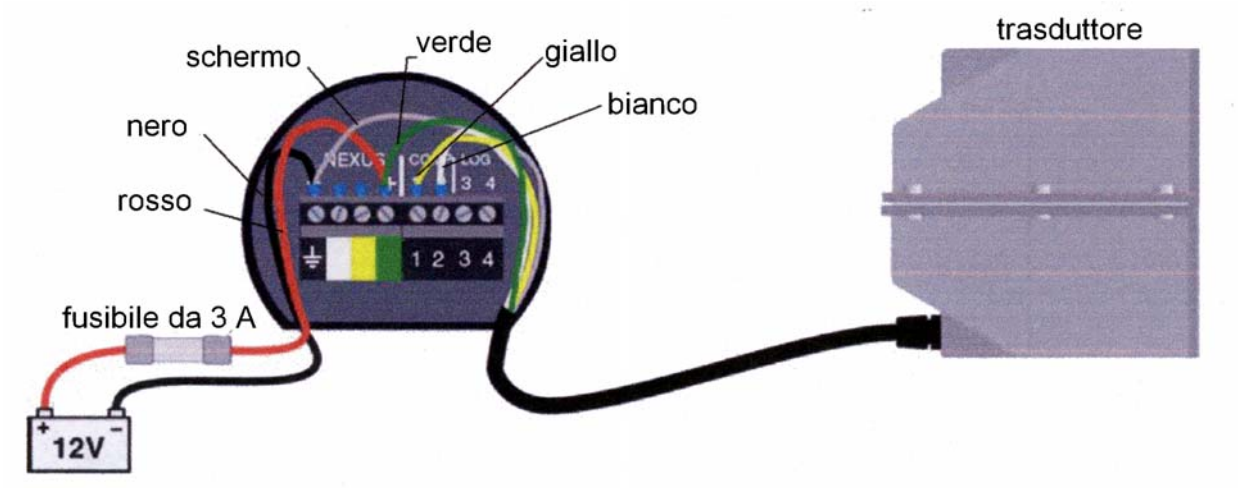
- Applicare la pasta al silicone anche sui terminali dello strumento. Innestare la morsettiera a pressione. Inserire il cavo nelle sue guide.
- Montare il coperchio posteriore dello strumento fissandolo con la vite.

L'installazione dello strumento è così completata.

2.1.1 Installazione del cavo

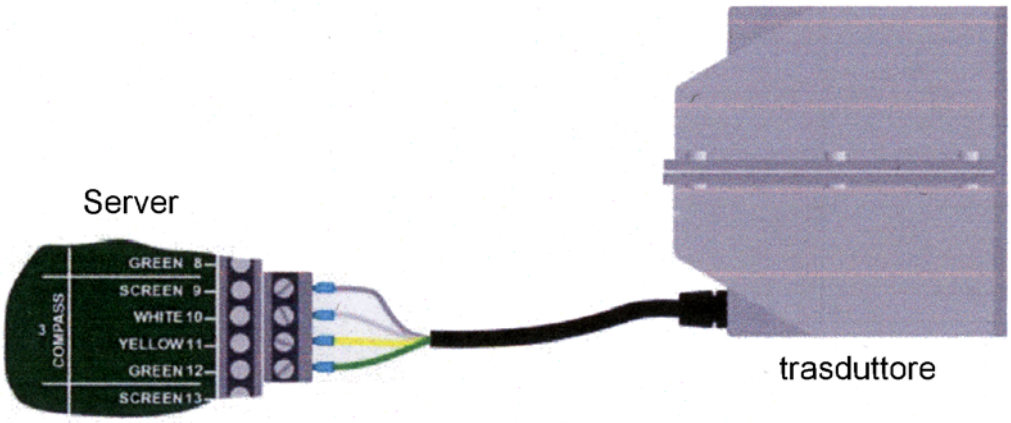
Il cavetto rosso di alimentazione va collegato, con l'inserimento di un fusibile di protezione da 3 A, al terminale rosso della batteria o all'apposito interruttore sul pannello di controllo. Il cavetto nero va collegato al terminale negativo. Entrambi i cavetti sono in dotazione.
Nota: impostare C71 su ON (vedasi paragrafo 5.4.1).

Inserire sempre un fusibile da 3 A nel conduttore rosso (+) di alimentazione

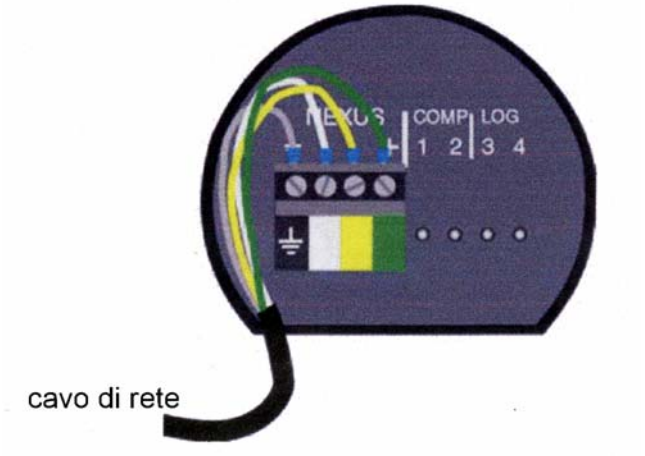


2.1.2 Collegamento della rete Nexus

Se si dispone già di una rete Nexus con relativo Server conviene collegare il trasduttore bussola direttamente al Server collegando lo strumento con il cavo unico di rete. **Nota**: Impostare C71 su Off (vedasi paragrafo 5.4.1)



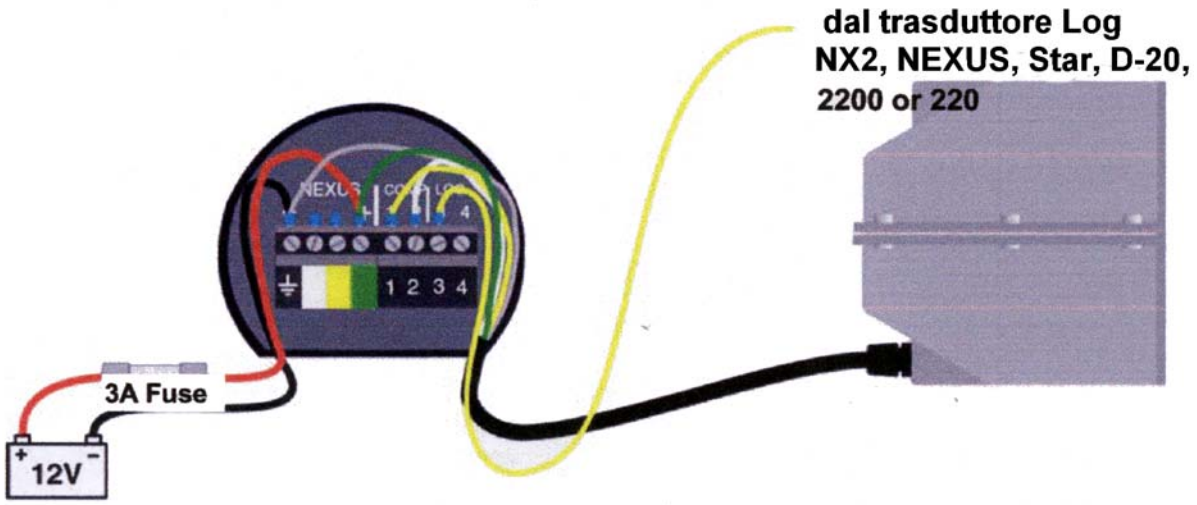
Lo strumento può essere collegato o ai morsetti 5, 6, 7 e 8 del Server o ad un qualsiasi altro strumento della rete.



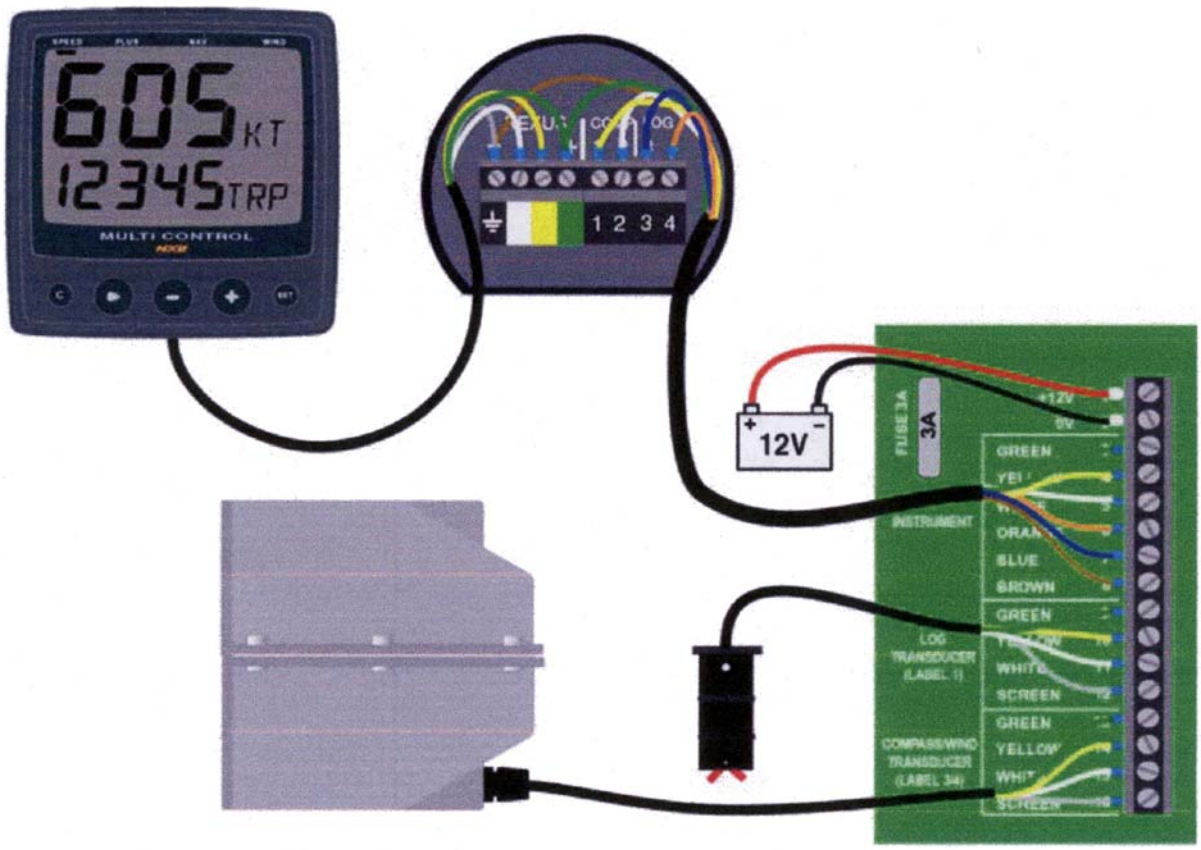
Negri nautica

2.1.3 Collegamento del trasduttore Log

Se si dispone di un altro strumento Log come ad esempio di NX2 Log, Nexus Log, Star Log D-20 Log, 2200 Log o 220 Log, è possibile collegare il singolo conduttore su cui viaggiano gli impulsi da quello strumento al morsetto 4 dello strumento Compass Data.

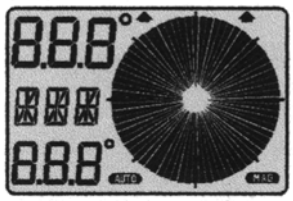


Se non si dispone di uno strumento Log, ma si desidera installare un trasduttore Log sarà necessario utilizzare la scatola di giunzione (art. n. 21453).



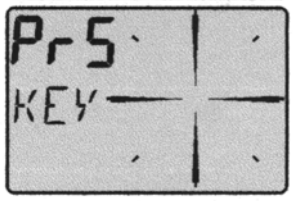
3. PRIMO AVVIAMENTO

All'accensione, sullo schermo compariranno dapprima tutti i segmenti, quindi il numero identificativo ID e la versione del software [VER]. Quando lo strumento è collegato direttamente al trasduttore ed il C71 è impostato su On (impostazione di fabbrica), il numero identificativo fisso sarà **8**.

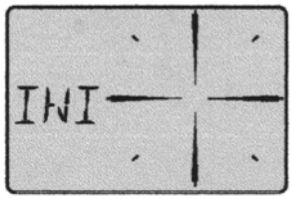


3.1 Inizializzazione dello strumento nella rete Nexus

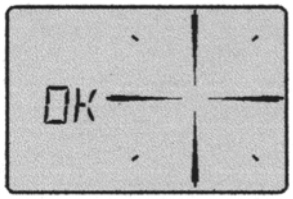
Alla prima accensione dopo l'installazione lo strumento chiederà che venga premuto il pulsante **SET** [PrSKEY]. Con questo si attribuisce allo strumento il suo numero logico ID identificativo di rete Nexus a partire dal numero 16 in su.



Per inizializzare lo strumento premere il pulsante **SET** su tutti gli strumenti digitali presenti in rete, uno alla volta.

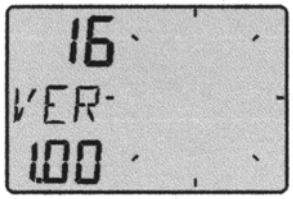


Nota: premuto il tasto SET su di uno strumento, prima di passare a quello successivo, attendere sempre che sullo schermo compaia la scritta "Init OK".



Il Server attribuirà automaticamente il primo numero identificativo ID con il 16, quindi il 17 e così via. L'ordine con cui si premono i pulsanti **SET** dei vari strumenti sarà lo stesso con cui verranno attribuiti i numeri ID della rete Nexus.

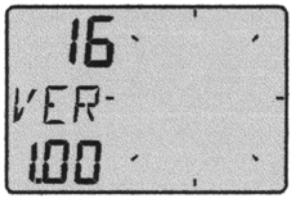
L'esempio mostra che la versione del software è 1.00 mentre il numero identificativo è il 16. Il numero identificativo ID sarà sempre 8 se il trasduttore bussola fosse collegato direttamente allo strumento. Se lo strumento fosse un ripetitore gli verrà attribuito un numero qualsiasi dal 16 in su.



3.2 Nuova inizializzazione dello strumento

Se per errore a due strumenti venisse attribuito lo stesso numero ID, questo potrebbe causare disturbi e blocchi delle informazioni sulla rete Nexus.

Per reinizializzare lo strumento premere contemporaneamente i pulsanti **PIÙ** e **MENO** durante la fase di avviamento dello strumento quando compaiono la versione del software e il numero ID.



A questo punto si riavvia l'auto test su tutti gli strumenti e verrà ancora chiesto di premere il pulsante **SET** su tutti gli strumenti.

Nota! Se non si riuscisse a reinizializzare gli strumenti, si suggerisce di scollegare tutti gli strumenti con lo stesso numero identificativo ID meno uno e di ripetere la procedura di cui sopra. Reinstallare gli strumenti e ripetere la procedura "PRESSKEY"

4. IMPIEGO

4.1 In relazione a questo manuale

- Ogni volta che in questo manuale ci si riferisce ad un pulsante il suo nome verrà indicato in grassetto maiuscolo, per esempio **PAGE**.

- A meno che non si specificato diversamente, la pressione sul pulsante dovrà essere momentanea.

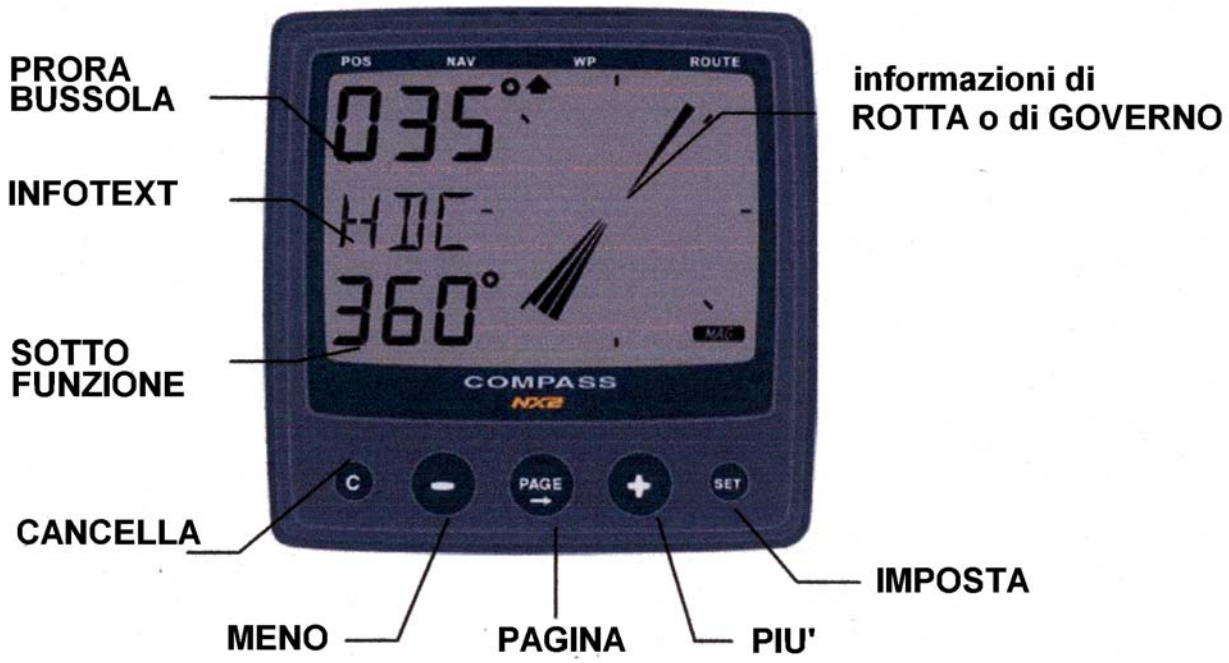
- Ogni qualvolta nel testo verrà menzionata una funzione, questa verrà scritta fra parentesi e, nel limite del possibile, nello stesso formato in cui compare sullo schermo. Per esempio [AWA].

- Questo strumento è stato scritto per essere compatibile con il Wind Data con versione 1.0 del software.

- Tutte le funzioni seguite dall'indicazione "**opzionale**" non sono valide nell'impostazione di fabbrica dello strumento.

Nota!
Abbiamo dedicato tutto il nostro impegno per rendere questo manuale corretto e completo. Ma dato che siamo sempre alla ricerca di miglioramenti dei nostri strumenti, alcune informazioni potrebbero risultare diverse dalle funzioni dello strumento. Se si avesse bisogno di ulteriori informazioni si invita a contattare il proprio concessionario locale.

4.2 Come usare i cinque pulsanti



4.2.1 Pulsante PAGE

Premendo il pulsante **PAGE** si avanza di una pagina dello schermo grafico.

Il pulsante **PAGE** viene anche utilizzato per spostare il cursore quando si è in modalità modifica (edit) di PAGE. Una pressione su PAGE sposta il cursore su di un percorso ciclico, con un salto verso destra ad ogni pressione.
Premendo contemporaneamente i pulsanti **PAGE** e **MENO**, ci si sposterà indietro di un passo.
Quando si è in modalità modifica (edit) di PAGE premendo a lungo (per più di 2 secondi) su **PAGE** si esce dalla modalità di modifica di PAGE.

4.2.2 Pulsante MENO

Premendo su pulsante **MENO** si passa alla sotto funzione successiva.
In modalità modifica (edit) di Page diminuisce il numero di una unità.

4.2.3 Pulsante Più

Premendo su pulsante **PIÙ** si passa alla sotto funzione precedente.
In modalità modifica (edit) di Page aumenta il numero di una unità.

4.2.4 Pulsante SET

Premendo sul pulsante **SET** si sblocca un numero per accedere alla modalità modifica (edit) di PAGE.
Quando un numero è sbloccato, è “attivo” (lampeggia) e può essere modificato premendo i pulsanti **MENO**, **PIÙ** e **PAGE** secondo necessità.
Una volta completata la modifica, il numero potrà essere bloccato premendo ancora il pulsante **SET**.

4.2.5 Pulsante C (clear)

Premendo su **C** si cancellano i numeri.

4.2.6 Calibrazione

Per accedere alla modalità di calibrazione, premere e mantenere premuto il pulsante SET per più di 2 secondi.
Per tornare alla funzione principale di PAGE ripremere il pulsante **SET** quando sullo schermo comparirà il messaggio [RET].

2 sec

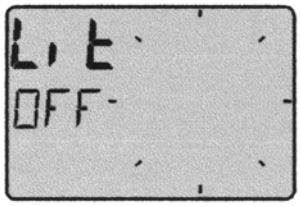
4.2.7 Illuminazione

Per la retroilluminazione dello schermo e dei pulsanti viene utilizzata luce rossa. L'illuminazione può essere impostata su quattro livelli di intensità.

L'accesso rapido all'impostazione dell'illuminazione si ha premendo il pulsante **PAGE** per più di due secondi. Sullo schermo comparirà la scritta lampeggiante [Lit OFF] e lo schermo si accenderà per un momento.

2 sec

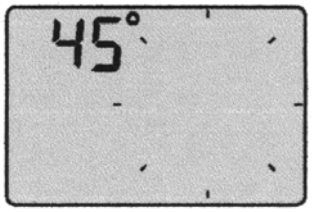
Per impostare uno dei quattro livelli di intensità premere su **PIÙ** e sullo schermo comparirà: [LOW] (basso), [MID] (medio), [MAX] (massimo) e [OFF] (spento). Per bloccare un livello premere su **SET**.



Il livello di retroilluminazione impostato verrà trasferito a tutti gli strumenti collegati al sistema. Quando la retroilluminazione è accesa, non è possibile ridurla o spegnerla su di un singolo strumento.

4.3 Funzione principale

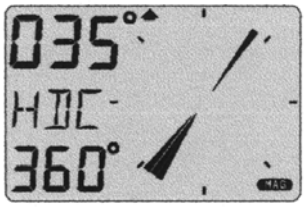
Il numero che compare in alto è la **PRORA BUSSOLA**.



Questo valore può essere sia la prora magnetica sia quella vera, secondo le proprie preferenze di impostazione. Quando si seleziona la rotta magnetica sullo schermo comparirà la piccola sigla MAG.

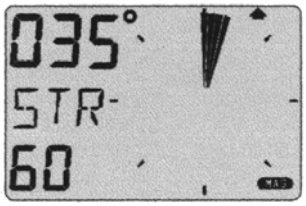
4.4 Funzione analogica

Con il pulsante **PAGE** si può passare dalla prora bussola al riferimento di governo. La freccia sullo schermo punterà allora anziché sulla **prora** sulla prossima **direzione di governo.**



HDC 360° La scritta **HDC 360°** significa che il puntatore sullo schermo indica la rotta magnetica o vera in una scala di 360°.

STR 60° La scritta **STR 60°** significa che la deviazione di rotta è ingrandita tre volte e viene visualizzata su di una scala di 60°.



Nella scala a 360° ogni settore rappresenta 5°, mentre nella scala a 60° rappresenta 1⅔°.

Nella modalità Compass ogni settore rappresenta 5°	**Nella modalità governo ogni settore rappresenta un errore di 2°**

4.5 Sotto funzioni

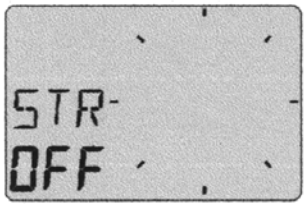
Per selezionare le sotto funzioni premere i pulsanti **PIÙ** e **MENO**.

Verrà visualizzato il testo che identifica la sotto funzione. È possibile "parcheggiare" la propria sotto funzione preferita facendo così in modo che compaia sempre automaticamente quando si accende il sistema.
Per "parcheggiare" la sotto funzione che compare sullo schermo premere contemporaneamente i pulsanti **PAGE** e **SET**. Lo schermo lampeggerà un istante a conferma dell'impostazione.

4.5.1 Impostare un riferimento di governo (STR) direttamente nella memoria

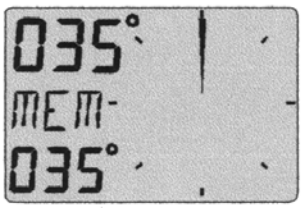
Sullo schermo compariranno contemporaneamente le scritte [STR] e [OFF].

Questa funzione viene utilizzata quando si vuol impostare un rotta su cui governare.



1. .Premere il pulsante **SET** per impostare la rotta corrente come riferimento.. Sullo schermo comparirà la sigla **MEM** assieme all'angolo della rotta.
2. Selezionare la modalità **STEER** premendo il pulsante **PAGE**.

La barca sarà in rotta quando il puntatore sullo schermo sarà dritto verso l'alto. Una deviazione dalla rotta viene indicata con un settore pieno.

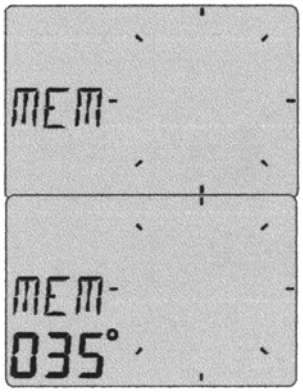


I segmenti che compaiono sullo schermo si accendono uno dopo l'altro a formare un settore di "deviazione di rotta" di ±30°. Con ogni nuova pressione su **SET** registrerà una nuova rotta in **MEM**.

4.5.2 Impostazione di un valore numerico di governo in MEM

Sullo schermo compare la scritta [STR OFF] oppure [MEM] se attivato.

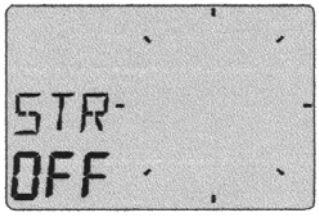
1. Premere il pulsante **C** (clear). Sullo schermo lampeggerà la scritta [OFF] oppure [MEM].
2. Agendo ai tasti **PIÙ** o **MENO** selezionare [MEM] e premere **SET**, a questo punto sullo schermo lampeggerà la copia del valore della rotta del momento, consentendo di modificare il valore della rotta su cui governare.
3. Per cambiare l'angolo agire ai tasti **PIÙ** o **MENO**; usare il pulsante **PAGE** per passare alla cifra successiva. Una volta completato premere **SET** per confermare.
4. Selezionare la modalità governo [STR] premendo il pulsante **PAGE**.



La funzione MEM può anche essere utilizzata per regatare dato che va bene sia per memorizzare il babordo che il tribordo. Si veda il paragrafo 4.5.7 per l'uso tattico.

4.5.3 Uso avanzato di [STR] MEM

Sullo schermo compare la scritta [STR OFF] oppure [MEM].



Premere il pulsante **C** (clear). Sullo schermo lampeggerà [OFF] o [MEM]. Selezionare una delle seguenti quattro modalità di governo disponibili: [MEM], [AWA], [BTW], [CTS] o [OFF] e quindi premere **SET**.

Ogni funzione verrà descritta in dettaglio. La funzione [STR] è una funzione della rete Nexus; serve a trasmettere le informazioni di riferimento del governo agli altri strumenti NX2. L'informazione di governo utilizzata nello strumento Compass Data funziona con lo stesso concetto dello strumento **STEER Pilot**. Lo strumento è stato progettato in modo da visualizzare l'informazione di governo o di prora bussola nel modo più efficace. Per l'impostazione dei riferimenti si possono poi utilizzare uno o più pulsanti esterni di TRIM. per poter utilizzare la funzione di governo con il vento AWA, sarà necessario disporre o di uno strumento Wind Data o di un Server NX2 con collegato il trasduttore del vento. Per le funzioni[BTW] e [CTS] sarà necessario disporre o di un GPS NX2 o del collegamento ad un qualsiasi navigatore GPS, Decca o Loran C.
Inoltre se si ha installato un autopilota NX2 e lo si attiva. Si potrà cambiare la rotta o l'angolo del vento utilizzando la funzione STR.

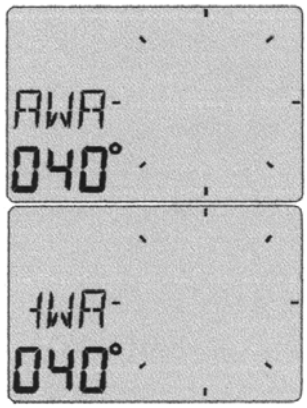
Con la funzione STR non è possibile attivare o spegnere l'autopilota. Di conseguenza usarla con attenzione!

4.5.4 Riferimento di governo [AWA], opzionale

Sullo schermo compare la scritta [OFF] oppure [MEM].

Questa funzione può essere utilizzata quando si naviga di bolina o su andature portanti, dove la bussola viene scelta come seconda priorità di governo, dopo l'angolo del vento.
Premere il pulsante **C** (clear). Sullo schermo lampeggerà [OFF], [MEM] o la funzione precedentemente selezionata; selezionare [AWA] e premere **SET**.

Una copia del valore dell'angolo corrente del vento lampeggerà sullo schermo, premere **SET** per accettare, oppure impostare l'angolo del vento preferito; premere **SET**.



Sullo schermo lampeggerà ora il valore di **WA** con un puntatore a sinistra o a destra. Per ora premere di nuovo il pulsante SET, quindi premere PAGE per vedere l'angolo di poppa.

Nell'esempio si è scelto di bordeggiare su di un angolo di 40°.

La barca navigherà con l'angolo del vento preimpostato quando il puntatore sullo schermo sarà diritto verso l'alto. Una deviazione dall'angolo del vento verrà visualizzata come un settore pieno. Quando si stringe troppo i segmenti saranno sopra la riga orizzontale, mentre quando si scade sottovento i segmenti saranno sotto la riga orizzontale.

L'angolo del vento di riferimento [AWA] viene anche trasmesso a tutti gli strumenti NX2 e anche lo strumento **STEER Pilot** indicherà la deviazione dall'angolo impostato.

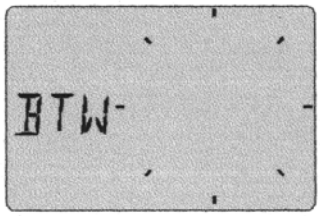
L AWA può essere utilizzato anche su andature portanti, come avvertimento di strambata, oppure per mantenere la più elevata velocità di poppa.

Quando viene selezionato l'AWA, sullo schermo lampeggerà la scritta [WA] con un puntatore a destra o a sinistra. Questa funzione viene utilizzata per eseguire una virata di bordo automatica quand'o si dispone di un autopilota NX2 (attivo per il governo del vento). Per cambiare la direzione del puntatore **WA** agire ai pulsanti **PIÙ** o **MENO**, quindi premere **SET**.
Se l'autopilota NX2 viene attivato in modalità vento, a questo punto eseguirà una virata automatica.

4.5.5 Riferimento di governo [BTW], opzionale)

Sullo schermo compare la scritta [OFF] oppure [MEM].

Questa funzione fornisce la rotta bussola, magnetica o vera, relativa al rilevamento di un determinato waypoint. La si dovrà utilizzare assieme ad un navigatore GPS, Decca o Loran, collegato alla rete Nexus (sul Server o sullo strumento GPS).

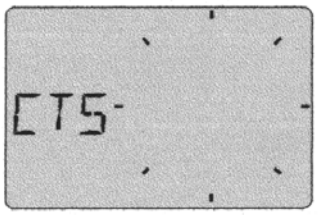


Premere il pulsante **C** (clear). Sullo schermo lampeggerà [OFF], [MEM] o la funzione precedentemente selezionata; selezionare [BTW] e premere **SET.**

Il riferimento di governo [BTW] verrà calcolato automaticamente.

4.5.6 Riferimento di governo [CTS], opzionale

Sullo schermo compare la scritta [OFF] oppure [MEM].



Questa funzione fornisce la rotta bussola, magnetica o vera, relativa al rilevamento di un determinato waypoint, tenendo conto della compensazione per la deriva. La si dovrà utilizzare assieme ad un navigatore GPS, Decca o Loran, collegato alla rete Nexus (sul Server o sullo strumento GPS). Si dovrà collegare anche un trasduttore NX2 Log.

Premere il pulsante **C** (clear). Sullo schermo lampeggerà [OFF], [MEM] o la funzione precedentemente selezionata; selezionare [CTS] e premere **SET.**

Il riferimento di governo [CTS] verrà calcolato automaticamente.

Consigli pratici !
Anche se la vostra bussola non è deviata, la funzione CTS vi fornirà sempre la miglior rotta su cui navigare.

La funzione CTS suggerisce la via più breve per raggiungere un Waypoint. Bisognerà d'altra parte tener conto anche della marea dato che questa provoca la deriva della barca in funzione dell'ora.

4.5.7 Uso tattico di [MEM]

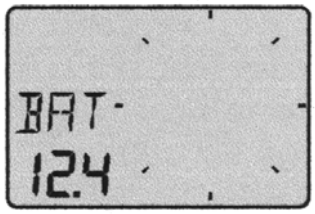
La funzione [MEM] viene utilizzata per individuare i più piccoli salti di vento durante la navigazione di bolina o di lasco, ma starà comunque a voi decidere quando virare di bordo o restare sull'andatura corrente. Lo strumento Compass Data terrà automaticamente la rotta sia che si stia utilizzando la MEM di babordo sia quella di tribordo, purché la differenza di rotta fra ciascun assetto sia maggiore di 45°. Vi è inoltre una nuova funzione [KTR] (Knock TimeR = temporizzatore di abbattuta) che vi fornirà il tempo trascorso navigando al di sotto di un angolo di preimpostato. Sia [MEM] sia [KTR] ad avere una "immagine" precisa dei reali salti di vento, sia in ordine all'entità sia al tempo.

Come opera?
Quando si è su un'ottima prora bussola, premere il pulsante di trim (assetto) o il pulsante **SET**, archiviando così la rotta corrente nella MEM. Da questo momento la rotta reale verrà costantemente confrontata con quella registrata in MEM e visualizzata come lasco o orza. Ogni qualvolta si preme il pulsante di trim o **SET** si imposterà una nuova rotta di riferimento.

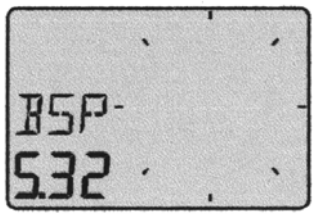
Come utilizzare la funzione MEM:
Quando si sta navigando ad una velocità soddisfacente e con un buon assetto delle vele, premere il trim o **SET**. Il Compass Data archivierà, nella memoria MEM, la rotta corrente come rotta di riferimento. Se a questo punto si lasca, premere ancora il trim, ma se si va all'orza per più di 5°-10°, sarà necessario **battere** (virare di bordo). Dopo la virata, prima di premere ancora il trim o **SET**, riassettare le vele e riprendere velocità. Nella memoria MEM vi sarà ora un nuovo riferimento. Ogni qualvolta si lasca premere il trim o SET, ma quando si va all'orza, **battere**. L'assetto precedentemente memorizzato (trim) verrà subito visualizzato sullo schermo ed impiegato.

Ora aggiungere il timer KTR
Il timer dovrà innanzitutto essere attivato. Questo lo si fa impostando il valore di C17 sull'angolo massimo raggiunto il quale la vostra barca va fuori rotta, ossia quell'angolo sul quale normalmente virate di bordo quando la barca va all'orza. Altri dettagli sono riportati nell'impostazione di [KTR].

4.5.8 Tensione della batteria [BAT]
Sullo schermo compare la scritta [BAT] con sotto l'indicazione della tensione della batteria espressa in Volt. La tensione viene misurata all'interno dello strumento e non tiene conto di eventuali cadute di tensione provocate dall'installazione.

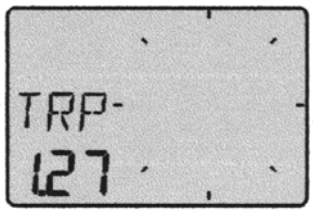


4.5.9 Velocità della barca [BSP], opzione
Sullo schermo compare la scritta [BSP] con sotto l'indicazione della velocità della barca in acqua, La scritta [BSP] si alterna con quella [KTS], [KMH] o [MPH].



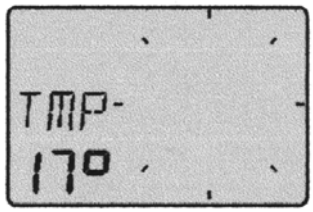
A propria scelta è possibile togliere dallo schermo la visualizzazione della [BSP], del registro di percorso [TRP] e della temperatura dell'acqua [TMP] Vedere più avanti nel capitolo dedicato alle calibrazioni.

4.5.10 Registro di percorso [TRP], opzione



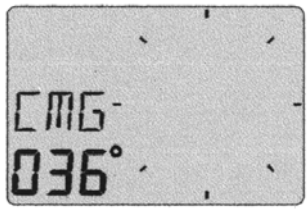
Sullo schermo compare la scritta [TRP] con sotto l'indicazione della distanza percorsa da 0,00 a 99,9 miglia marine, chilometri o miglia terrestri. Raggiunto le 99,9 il contatore ritorna a 0,00.
Per azzerare il contamiglia premere il pulsante **C** (clear).

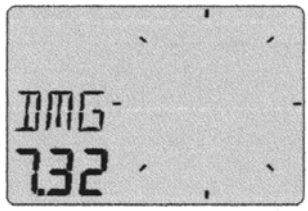
4.5.11 Temperatura dell'acqua [TMP], opzione



Sullo schermo compare la scritta [TMP] con sotto l'indicazione del valore della temperatura dell'acqua espressa in gradi centigradi o Fahrenheit.
Questa funzione richiede un trasduttore Log NX2 o Star.

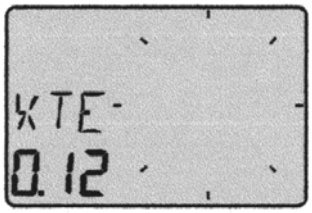
4.5.12 Determinazione del punto stimato [CMG / DMG]

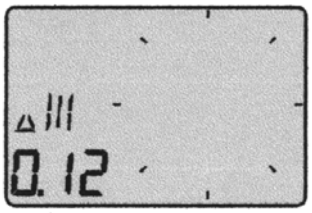




Questa funzione richiede sia il trasduttore Compassa sia quello Log. Per prima cosa sullo schermo compare la sigla [CMG] (Course Made Good = rotta ottimizzata), quindi, dopo alcuni secondi, comparirà la sigla [DMG] (Distance Made Good = distanza ottimizzata). Le due funzioni si alternano sullo schermo. Quando si riaccende lo strumento le due funzioni CMG/DMG vengono azzerate. Di conseguenza, quando si è in navigazione la funzione continuerà a calcolare la più breve distanza percorsa [DMG] e la rotta media tenuta [CMG] dalla partenza o dal momento del ripristino.
La determinazione del punto stimato può essere azzerata manualmente premendo il pulsante **C** (clear).

4.5.13 Errore di fuori rotta [XTE], opzionale





Per poter disporre di questa funzione, impostare NAV con C14 su On (vedasi paragrafo 5.1.3).
Quando si seleziona questa funzione sullo schermo comparirà brevemente la sigla [XTE], quindi su di un lato dell'"autostrada", rappresentata da tre linee verticali, comparirà una barca stilizzata.

La barca stilizzata potrà comparire a destra o a sinistra del simbolo. Sullo schermo comparirà anche la distanza, che potrà essere espressa in miglia marine, chilometri o miglia.

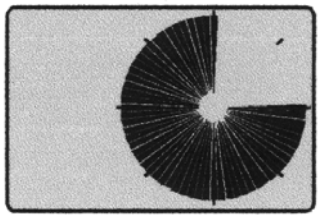
4.5.14 In una piccola rete NEXUS

Lo strumento Compassa Data può anche essere utilizzato in una piccola rete Nexus assieme al trasduttore Log, al Multi Repeater o a strumenti analogici e senza il Server.

Quando sia il trasduttore Log che quello Compass sono collegati allo strumento Compass Data, si raccomanda di eseguire il collegamento mediante la scatola di giunzione art. n. 2153. Un solo cavo con i dati collegherà lo strumento con la scatola di giunzione. Allo strumento Compass Data potranno essere collegati ulteriori strumenti. Un solo cavo di rete (alimentazione e dati) collegherà gli strumenti aggiuntivi con il Log. (vedasi paragrafo 2.1.3).

Quando si utilizza lo strumento Compassa Data in una rete con più di tre trasduttori si raccomanda l'uso del Server NX2. Un solo cavo di rete (alimentazione/dati) collegherà fra loro tutti gli strumenti. Si potrà inoltre disporre di in/out NMEA 0183. le informazioni relative alla profondità (se utilizzate) potranno essere ripetute su più di uno strumento NX2.

Funzione bonus di rete:



Quando si utilizza sul Multi o sul Log il timer di regata sullo schermo comparirà un diagramma a settori che rappresenta gli ultimi 60 secondi del conteggio.

Nell'esempio mancano 45 secondi alla partenza.

5. CALIBRAZIONE / IMPOSTAZIONI

Per ottenere le massime prestazioni dalla vostra rete Nexus, è molto importante procedere alla calibrazione della rete. I valori di calibratura verranno registrati in una memoria non volatile.

Per accedere alla modalità di calibratura premere e tener premuto per più di 2 secondi il tasto **SET**.
Per scegliere un codice di calibratura agire ai tasti **MENO**, **PIÙ** e **PAGE** secondo necessità.

Per ritornare nella modalità normale premere **SET** quando sullo schermo comparirà il simbolo di a capo (RET).

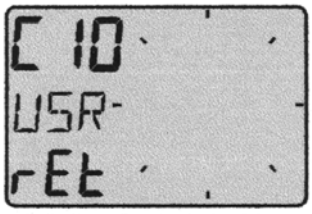
Le varie procedure di calibrazione sono suddivise in quattro gruppi:

C10 – C17 = impostazioni dell'utilizzatore
C20 – C24 = calibrazione del trasduttore Log e temperatura
C30 – C37 = HDC, impostazioni della bussola
C70 – C74 = CON, configurazione del sistema NX2

Per cambiare il valore di una calibrazione premere **SET**.
Per selezionare il valore di calibrazione agire ai tasti **MENO**, **PIÙ** e **PAGE** secondo necessità.
Per bloccare il valore impostato premere **SET**.

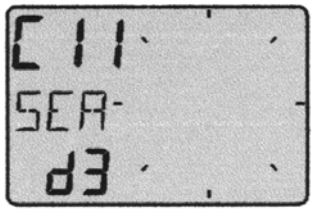
5.1 C10 impostazioni dell'utilizzatore

Per ritornare alla modalità normale premere **SET** quanto sullo schermo compare la scritta [RET].



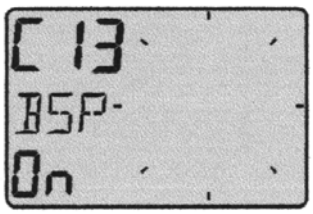
5.1.1 C11 scelta dello smorzamento

Lo smorzamento influisce sull'angolo del vento, sulla velocità del vento, sulla velocità della barca e sulla VMG. La regolazione va da d0 (0 secondi) a d9 (1 minuto 20 secondi).
Per cambiare lo smorzamento, premere **SET**, agire ai pulsanti **PIÙ** e **MENO** e quindi premere ancora **SET** per confermare.



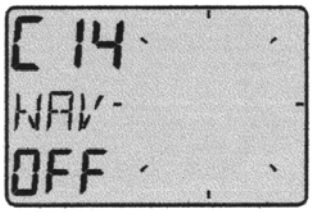
5.1.2 C13 Visualizzazione della velocità della barca, del lo di percorso e della temperatura, opzionale

Quando impostato su Off, queste funzioni saranno rimosse dallo schermo. Lo strumento Compass Data può anche agire da Server nella rete Nexus, trasmettendo i dati del Log e della temperatura agli altri strumenti NX2 anche se le relative informazioni non vengono visualizzate su questo strumento.

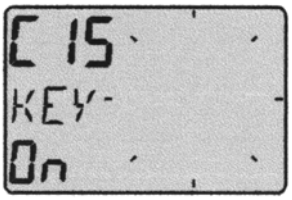


5.1.3 C14 Visualizzazione delle funzioni NAV, opzionale

Le funzioni NAV sono utili solamente quando lo strumento Compass Data è collegato ad una rete Nexus con trasduttore Compass e Navigatore. La selezione **NAV on** aggiungerà le funzioni che sono disponibili in rete quali ad esempio BTW, XTE, ecc.

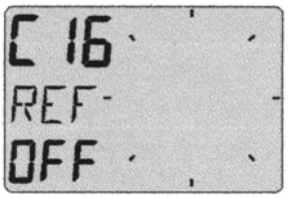


5.1.4 C15 Bip quando si premono i pulsanti



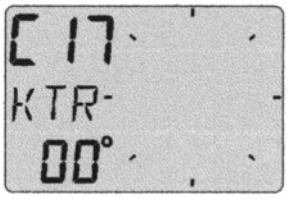
Se si imposta **KEY on** si attiverà la sonorizzazione della tastiera. Quando si premono i pulsanti si udrà un bip di conferma. Per disattivare impostare su **off**.

5.1.5 C16 Puntatore di riferimento On/Off

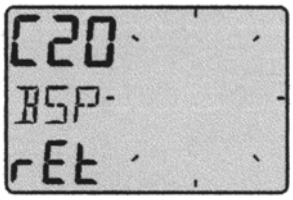


Se si imposta **REF on** sullo schermo, nella modalità grafica della bussola, comparirà un puntatore di riferimento che indica la vera direzione di governo. Quando lo si imposta su Off, questa informazione scomparirà dallo schermo. Quando l'indicatore è attivo e si imposta una rotta su MEM, il puntatore lampeggerà lentamente e quando, governando, lo si potrà a coincidere con l'indicazione della bussola vorrà dire che si è in rotta.

5.1.6 C17 "Knock Timer" KTR

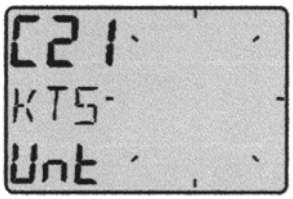


Questa è una funzione utile in regata che aiuterà a decidere il momento di virare di bordo. Quando attiva, sullo schermo comparirà un temporizzatore che indica il tempo trascorso navigando su di un angolo inferiore di quello impostato. Se l'angolo viene impostato su 00 la funzione non è attiva.
Esempio: quando il KTR è impostato su 15° e si va all'orza su di un angolo di 15° inferiore della rotta di riferimento impostata per un tempo superiore ai 5 secondi, sullo schermo comparirà il temporizzatore che informerà sul tempo trascorso navigando su un angolo inferiore. Si veda anche quanto detto al paragrafo 4.5.3 sull'uso tattico di MEM.



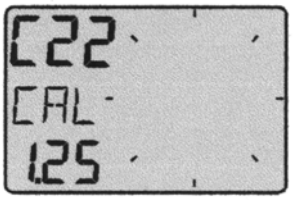
5.2 C20 Calibrazione del Log

Per ritornare alla modalità normale premere **SET** quanto sullo schermo compare la scritta [RET].



5.2.1 C21 Scelta delle unità di misura della velocità

Unità di misura per la velocità. Nodi (KTS), km/h (K/h) o miglia/h (m/h).



5.2.2 C22 Calibrazione del trasduttore Log

Calibrazione del valore della velocità e della distanza (1.00 – 1.99).
Percorrere con la barca una distanza nota a velocità normale.
Paragonare la distanza con quella indicata dal contatore dello strumento.
Calcolare il valore della calibrazione usando la formula seguente:

Distanza vera ricavata dalla carta nautica: **T**
Distanza misurata dal contatore Log: **L**
Valore del fattore di correzione corrente: **C**
Nuovo valore di calibrazione: **N**

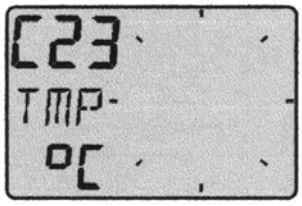
$$\frac{T}{L} \times C = N$$

Se si presume che nell'acqua vi sia corrente governare l'imbarcazione su entrambe le direzione e dividere per 2 il valore del contatore LOG.

Se il Compass Data è installato con un Server NX2 dove il Log è già stato calibrato, non è necessaria nessun'altra calibrazione.

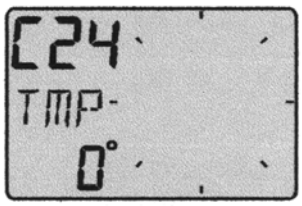
5.2.3 C23 Unità di misura per la temperatura

Unità di misura della temperatura. Gradi centigradi (C), gradi Fahrenheit (F).



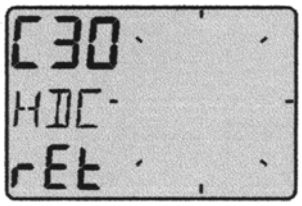
5.2.4 C24 Scarto di temperatura

Aggiungendo qui un valore negativo (-) o positivo, questo verrà applicato come correzione al valore della temperatura visualizzata sullo schermo.



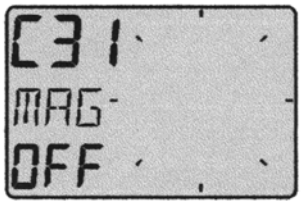
5.3 C30 Impostazione della bussola

Per ritornare alla modalità normale premere **SET** quanto sullo schermo compare la scritta [RET].



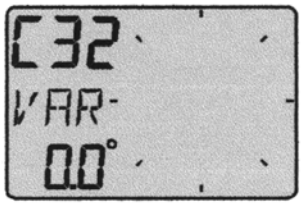
5.3.1 C31 Rotta vera o magnetica, MAG

Con questa funzione si possono visualizzare i rilevamenti, le rotte e le velocità del vento come vere o magnetiche. Se si seleziona [on] tutte le informazioni saranno magnetiche e sullo schermo comparirà la piccola sigla MAG.
Selezionando [OFF] tutte le informazioni saranno “vere”.



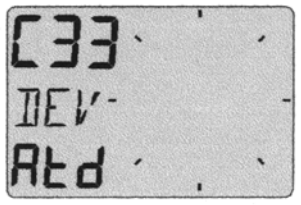
5.3.2 C32 Deviazione magnetica, VAR

Per prima cosa selezionare la direzione della deviazione]E] (est) o [W] (ovest), quindi imputare il valore magnetico in decimi di grado.



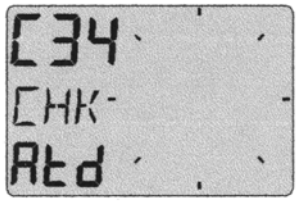
5.3.3 C33 Auto deviazione

Questa funzione serve per compensare la bussola automaticamente. Navigare con la barca in cerchio, con mare calmo, e quando si è raggiunta una velocità costante premere il pulsante **SET** per avviarla.
Sullo schermo inizierà a lampeggiare la scritta [DEV] e il settore grafico indicherà il punto in cui completare la rotta dopo un cerchio completo. Percorsi come minimo 360°, premere ancora **SET**, e se l’operazione ha avuto esito positivo sullo schermo comparirà la scritta [DEV Ard]. Se invece si leggesse ERR 17, la variazione magnetica della bussola è stata troppo piccola. Questo può essere causato da una interruzione anticipata della procedura premendo **SET** prima di aver compiuto un giro completo, oppure dal fatto che la bussola è soggetta ad una forte distorsione magnetica.



5.3.4 C34 Verifica dell’auto deviazione

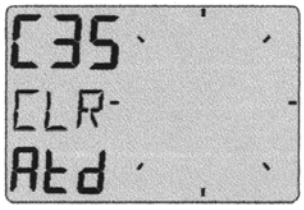
Questa funzione serve a verificare l’auto deviazione. Eseguire una nuova procedura di auto deviazione, così come descritto al paragrafo 5.3.3, con mare calmo e si potrà (o no) portare la barca sulla direzione opposta come quando auto deviata.



Sullo schermo inizierà a lampeggiare la scritta [CHK] e il settore grafico indicherà il punto in cui completare la rotta dopo un cerchio completo. Percorsi come minimo 360°, premere ancora **SET**, e se l'operazione ha avuto esito positivo sullo schermo comparirà la scritta [CHK Ard]. In caso contrario compariranno le scritte ERR17 o ERR19. questo significa che la differenza fra l'auto deviazione ed il suo controllo è troppo grande per poter essere accettata. Sarà necessario eseguire un nuovo auto controllo e, se anche in questo caso si avesse ERR19, eseguire una nuova auto deviazione in quanto probabilmente l'ultima era stata disturbata da qualcosa.
Quando l'auto controllo sarà OK ,a bussola memorizzerà la media dei valori ottenuti durante l'auto deviazione e l'auto controllo.

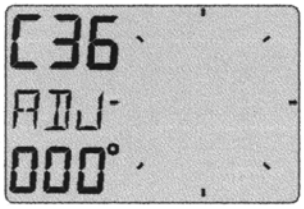
5.3.5 C35 Cancellazione dell'auto deviazione

Se per una ragione qualsiasi si preferisce reimpostare la deviazione ottenuta con la funzione di auto deviazione, quando sullo schermo comparirà la scritta [CLR Adt] premere il pulsante **SET**. Vi verrà chiesto di confermare la scritta **YES** che lampeggia premendo ancora una volta **SET**. Oppure agendo ai tasti **PIÙ** o **MENO** selezionare **NO** e premere **SET**.



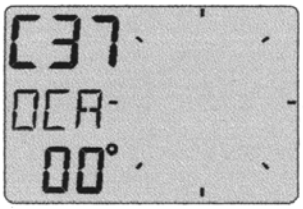
5.3.6 C36 Regolazione dell'allineamento della bussola

Questa funzione viene utilizzata quando la bussola dà un errore di rotta costante, cosa che accade quando il suo trasduttore non è stato montato esattamente in asse con la barca. Prima di procedere alla correzione dell'allineamento assicurarsi di aver applicato la variazione magnetica. In caso contrario non si riuscirebbe a distinguere la differenza fra la variazione magnetica locale e l'errore di allineamento.
Il trasduttore della bussola può essere montato al contrario (su 180° rispetto alla prua), ma mai perpendicolarmente, ossia a 90° rispetto alla linea d'asse della barca.
Premere **SET** a regolare [ADJ] l'angolo imputando l'errore. Se per esempio si vogliono aggiungere 5° digitare 005, mentre se si vogliono sottrarre 5° digitare 355 ossia (360-5).



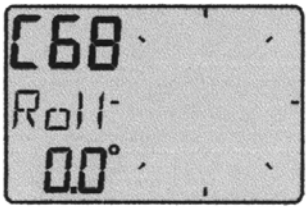
5.3.7 C37 Allarme di fuori rotta

Questa funzione viene utilizzata per impostare l'allarme di fuori rotta. L'allarme si attiverà quando la rotta media della barca supererà il valore preimpostato. Sullo schermo compare la scritta [OCA OFF]. Premere **SET** per accedere al massimo valore di errore di rotta consentito, quindi premere **SET** di nuovo.
Questa funzione viene filtrata per 30 secondi al fine di evitare falsi allarmi cosa che si potrebbe verificare navigando con mare grosso. Impostando su 00 la funzione viene disattivata.



5.3.8 C68 Impostazione del rollio

Questa regolazione è valida solamente se nella funzione C73 si è selezionato su Roll (dopo aver impostato C73 su Roll sarà necessario uscire dalla calibrazione per poi rientrarvi).
Regolazione dello scostamento di rollio. Montare il trasduttore di rollio come da istruzioni. Regolare lo scostamento (offset) fino ad ottenere sullo schermo il valore 00° quando la barca è orizzontale.

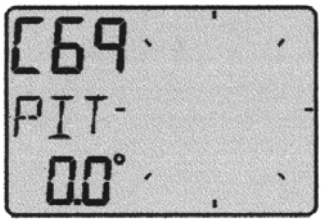


Se davanti al valore si inserisce il segno (-) il rollio verrà ridotto di quell'entità. Se il rollio è privo del segno meno, il valore verrà aggiunto. Quando è collegato il trasduttore di rollio, sia la velocità e la direzione del vento verranno compensate per il rollio e questo aumenterà la precisione dei valori.

Al momento della stampa di questo manuale il sensore di rollio non è ancora disponibile.

5.3.9 C69 Regolazione del beccheggio

Questa regolazione è valida solamente se nella funzione C73 si è selezionato su Roll (dopo aver impostato C73 su Roll sarà necessario uscire dalla calibrazione per poi rientrarvi).

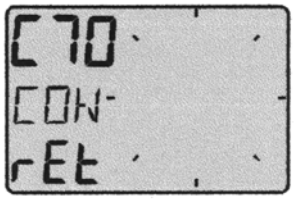


Regolazione dello scostamento di beccheggio. Montare il trasduttore di beccheggio come da istruzioni. Regolare lo scostamento (offset) fino ad ottenere sullo schermo il valore 00° quando la barca è orizzontale.

Se davanti al valore si inserisce il segno (-) il rollio verrà ridotto di quell'entità. Se il rollio è privo del segno meno, il valore verrà aggiunto.

Al momento della stampa di questo manuale il sensore di rollio non è ancora disponibile.

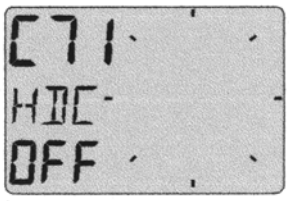
5.4 C70 Configurazione di NX2



Per ritornare alla modalità normale premere **SET** quanto sullo schermo compare la scritta [RET].

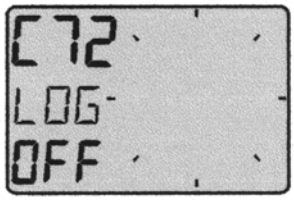
Nella configurazione si potrà informare la rete Nexus di dove sono installati i trasduttori Log e del vento.
Questo è importante perché questi possono essere collegati al Server oppure direttamente allo strumento.

5.4.1 C71 HDC-Master



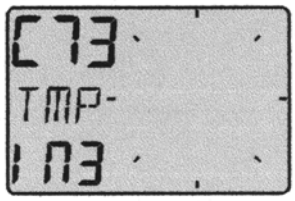
[ON] = il trasduttore Compass è collegato direttamente allo strumento Compass Data.
[OFF] = il trasduttore del vento è collegato al Server NX2.

5.4.2 C72 Log-Master



[ON] = il trasduttore Log è collegato direttamente allo strumento Compass Data.
[OFF] = il trasduttore del Log è collegato al Server NX2.

5.4.3 C73 Funzione sul terminale In3



Seleziona la funzione sullo spinotto 3. Sono disponibili le seguenti funzioni:
Se vengono selezionate funzioni diverse dalla temperatura dell'acqua,si potrà ugualmente usare la funzione della temperatura dell'acqua collegando il trasduttore NX2 Log al Server o al trasduttore del Vento.

[TEM] = Funzione standard della temperatura per il trasduttore Log.
[TRM] = Utilizza il pulsante esterno di assetto per la funzione SPEED Trim.
[STR] = Utilizza il pulsante esterno di assetto per la funzione STEER Pilot.
[MOB] = Utilizza il pulsante esterno di assetto per la funzione uomo in mare (MOB).
[Roll] = Utilizza il sensore di rollio per compensare la velocità e l'angolo del vento.
(non ancora disponibile al momento di stampare questo manuale)

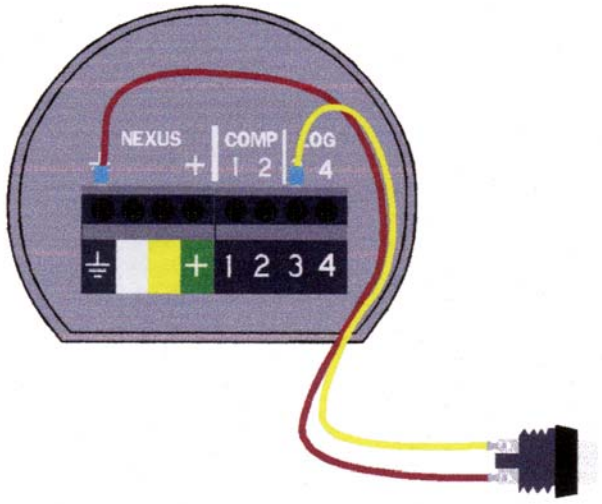
Quando si seleziona Roll, si dovrà procedere ad ulteriori impostazioni dell'angolo di correzione. Vedasi C68 al paragrafo 5.3.8.

Quando si seleziona Speed Trim [TRM], ogni volta che si preme il pulsante esterno di assetto si trasmetterà il segnale di TRIM alla rete Nexus. Per poter contemporaneamente avere i riferimenti di "steer" e di "trim", la soluzioni migliore consiste nel collegare un pulsante di Trim allo strumento Compass Data per la velocità ed un altro pulsante di Trim per il governo (steer) direttamente al Server. In questo modo si potranno regolare gli assetti sia della velocità sia del governo con pulsanti separati.

5.4.4 Collegamento del pulsante di Trim

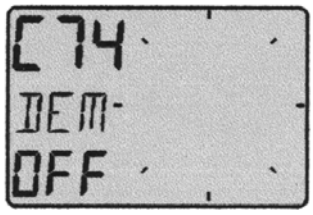
Collegare il pulsante di Trim come da illustrazione. Il pulsante, quando premuto mette i due fili in cortocircuito. Si possono collegare più pulsanti in parallelo, per esempio uno sulla dritta e l'altro sulla sinistra.

Pulsante: Articolo n. 19763



5.4.5 C74 Modalità dimostrativa

Lo strumento Compass Data dispone al suo interno di un programma dimostrativo. Tutti i valori sono simulati. L'utilizzo di questo programma è utile per l'apprendimento delle funzioni dello strumento.



Durante l'esecuzione del programma dimostrativo sullo schermo comparirà, ogni 7 secondi, la scritta DEM, per non confondersi con le situazioni reali.

6. MANUTENZIONE E RICERCA GUASTI

6.1 Manutenzione

- Per pulire lo strumento, usare solamente una soluzione di sapone neutro e risciacquare con acqua dolce.
- Non usare dispositivi di lavaggio ad alta pressione.
- Almeno una volta all'anno verificare tutte le connessioni spalmando dell'altra pasta al silicone sui contatti.
- Usare sempre il coperchio protettivo quando gli strumenti non sono in uso.
- Riporre gli strumenti ed i trasduttori quando non vengono utilizzati per lunghi periodi, se possibile. Sarebbe opportuno smontare strumenti e trasduttori e riporli in luogo asciutto e riparato

6.2 Ricerca guasti

Prima di ricorrere all'aiuto del concessionario NX2, si invita a verificare i seguenti punti ed a preparare un elenco di:

- Tutti gli strumenti ed i trasduttori collegati, indicandone la versione del software;
- Numeri ID per ciascuno strumento (viene visualizzata all'accensione).

6.2.1 Generalità

Nella maggior parte dei casi la ragione dei guasti e degli errori delle apparecchiature elettroniche va ricercata nelle installazioni mal fatte. Di conseguenza prima di tutto verificare che:

- L'installazione ed i collegamenti siano stati eseguiti secondo le istruzioni dello strumento e dei trasduttori (vedasi paragrafo 2.2.3)
- I morsetti siano stretti in modo adeguato
- Non vi siano corrosioni nei punti di collegamento
- Non vi siano terminali lenti che possono provocare cortocircuiti con i fili adiacenti
- Non vi siano cavi danneggiati, malamente piegati o spellati
- La tensione della batteria sia sufficiente e di almeno 10 V
- Il fusibile non sia bruciato ed il circuit breaker non sia aperto
- Il fusibile sia del tipo prescritto
- Non vi siano nella rete due strumenti con lo stesso numero identificativo ID (vedasi paragrafo 3.2)
- Lo smorzamento della rotta e della velocità sia ugualmente impostato su tutti gli strumenti (lo smorzamento va impostato su ciascuno strumento).

6.2.2 Rimedi ai guasti

1. **Bussola: Nessuna lettura [---] o prora errata**. Verificare che l'impostazione di C71 sia in accordo con l'installazione.
   - Verificare che sia stata impostata correttamente la variazione magnetica locale in C32.
   - Assicurarsi che sia stata eseguita la procedura di auto deviazione. C33
   - Verificare che non siano presenti disturbi magnetici.
   - Accertarsi che il trasduttore sia stato allineato correttamente. (vedasi C36 al paragrafo 5.3.6)

2. **Funzioni velocità e distanza: nessuna lettura [---]**
   - C13 dev'essere impostato su ON. Vedasi paragrafo 5.1.2
   - Verificare che il C72 sia stato impostato secondo l'installazione
   - Verificare che l'elichetta sia libera di ruotare e sia libera dalle alghe
   - Assicurarsi che all'interno del passa scafo non siano rimaste tracce di antivegetativa.

6.2.3 Messaggi di errore

Sullo schermo potrebbero comparire i seguenti messaggi di errore:

ERR 2	Assenza di segnale di rete, verificare i colori dei collegamenti
ERR 3	Non vengono ricevuti i dati di rete entro i tempi previsti
ERR 10	Errore di portata causato da un valore digitato in modo erroneo, per es.: 430°
ERR 11	Non si riesce ad eseguire un comando a distanza
ERR 17	Variazione magnetica troppo piccola
ERR 18	Impegnato nell'auto deviazione
ERR 19	Errore di controllo dell'auto deviazione, ripeterla.

Se sullo schermo del lo strumento Compass Data apparissero altri messaggi oltre quelli elencati sopra contattare il più vicino concessionario NX2.

7. SPECIFICHE

7.1 Specifiche tecniche

Dimensioni: Strumento Compass Data: 113 x 113

Cavo dati: 0,4 metri.

Tensione batteria: 12 V CC (10-16 V) lo strumento è protetto contro l'inversione di polarità

Assorbimento elettrico:
Strumento 0,08 W
0,8 W (alla massima illuminazione)
Sensori Log e temperatura 12 mW
Trasduttore vento 50 mW

Campo di temperature: Di magazzino: da –30° a +80° C
Di esercizio: da –20° a +70° C.

Peso: Strumento: 283 g
Trasduttore: 650 g

Involucro: Strumento. Impermeabile
Trasduttore: impermeabile

Conformità CE
I prodotti sono conformi ai requisiti EMC per immunità ed emissioni in accordo con EN 50 08-1 e EN 55022.

7.2 Introduzione alla Nexus Network (rete Nexus) e politica d'uso

Introduzione:
Il data bus Nexus è un sistema di trasmissione e ricezione multiple progettato espressamente per le applicazioni nel settore della navigazione marittima. Utilizza lo standard RS485 che consente un massimo di 32 unità trasmittenti e/o riceventi collegate a formare una rete locale. I dati vengono trasmessi sincroni con 1 start-bit, 8 data-bits, 1 bit di parità, 2 bit di stop a 9600 baud.

Politica d'uso:
Il data bus Nexus è aperto per nuovi utilizzi ed applicazioni senza alcuna licenza o royalty.
Il semplice collegamento fra la rete Nexus ed le applicazioni del vostro PC si può realizzare mediante l'interfaccia PC full duplex (art.n. 21248). L'interfaccia viene fornita con il suo software e con il cavo di collegamento con connettore a 9 pin D-sub per la porta seriale RS232 del PC. L'interfaccia PC è un utilissimo strumento per controllare i dati in tempo reale, per la modifica e la memorizzazione dei waypoints su files PC, sul Server e/o sul GPS NX2. Per gli utilizzatori che scrivono il loro software si invita a contattare la SILVA SWEDEN e richiedere le note applicative per l'NX2.

Negri nautica

8. ACCESSORI OPZIONALI

Di seguito viene riportato un elenco completo degli accessori disponibili. Per maggiori informazioni si invita a contattare il concessionario NX2 locale.

	NX2 completi
22118-3	Multi control con Server e 8 metri di cavo
22118-2	Multi Control con Server e trasduttori Speed Log e Depth con 8 metri di cavo
22118-1	Trasduttori Speed Log e Depth con 8 metri di cavo
22118-4	Dispositivo Wind, con trasduttore, 25 metri di cavo e staffa per testa d'albero
22118-5	Dispositivo Bussola, con trasduttore 35° e 8 metri di cavo
22118-6	Navigatore GPS, con antenna GPS e 8+10 metri di cavo.
	NX2/Nexus trasduttori
22120-1	Server completo con 3 m di cavo di alimentazione
20707	Trasduttore Log/Temp con 8 metri di cavo per Nexus e Star
19915-8	Trasduttore Depth con 8 metri di cavo (solo per NX2)
21731	Trasduttore Bussola 35° con 8 metri di cavo
20860	Trasduttore Bussola 45° con 8 metri di cavo
20721	Trasduttore Vento, con 25 metri di cavo e staffa di testa d'albero
20721-1	Trasduttore CF-vento in fibra di carbonio, lunghezza 1260 mm, 380 g, senza cavo
20594	Cavo per albero Nexus
21721	Scatola MTC (compensazione torsione albero) con 8 metri di cavo per strumento vento
69980	Scatola MRC (sensore di compensazione torsione albero)
21970	Antenna GPS con uscita NMEA 0183
21735	Staffa per antenna GPS e trasduttore Bussola 35° per montaggio a paratia
	Strumenti digitali NX2 (forniti tutti con 0,2 metri di cavo)
22117-1	Strumento Speed Log
22117-3	Strumento Multi Control
21117-4	Strumento dati del Vento
21117-5	Strumento dati Bussola
21117-6	Strumento navigatore GPS
21117-7	Strumento autopilota
	Strumenti analogici NX2 (forniti tutti con 0,2 metri di cavo)
21115-01	Angolo del vento analogico NX2
21115.02	Bolinometro NX2
21115-03	Trim della Velocità NX2
21115-05	Velocità analogica NX2 0-16 nodi
21115-06	Velocità analogica NX2 0-50 nodi
21115-07	Profondimetro analogico NX2 0-200 m
21115-08	Profondimetro 0-600 piedi
21115-09	Angolo di barra NX2
21115-10	Bussola analogica NX2
21115-11	Velocità analogica GPS NX2 0-16 nodi
21115-12	Velocità analogica GPS 0-50 nodi
21115-13	Rotta analogica GPS
	Strumenti di controllo remoto Nexus
21210	Strumento di controllo remoto (RCI), con controllo Autopilota, 5 m di cavo e staffa
21218-1	Staffa per strumento di controllo remoto
20966	Connettore a 4 poli, nuovo modello (consente connessioni cavo-cavo)

Nexus Multi XL

21680-1	Strumento Multi XL, 4 metri di cavo (il controllo di Multi XL richiede RCI o Multi center)
21684-1	Set Multi XL, strumento Multi XL e strumento di controllo remoto
69995	Staffa albero XL, in alluminio per Multi XL e Nexus/Star 110x110 mm

GPS NX2

22118-6	Navigatore GPS, con antenna GPS e8+10 metri di cavo
22117-6	Strumento navigatore GPS
21970	Antenna GPS, con uscita NMEA 0183
20992-2	Staffa per antenna GPS, in plastica con filettature 1”x14 tpi
21735	Staffa per antenna GPS e trasduttore bussola 35° per montaggio a paratia

Componenti autopilota Nexus

22117-7	Strumento autopilota
21210	Strumento di controllo remoto, con controllo autopilota, 5 m di cavo e staffa
22115-09	Angolo barra analogico NX2
21035-2	Unità Servo A-1510, con 8 metri di cavo
20860	Trasduttore bussola 45°, con 8 metri di cavo
21731	Trasduttore bussola 35° con 8 metri di cavo
21036	Trasmettitore angolo di barra RFU-25, 15 metri di cavo, giunto a sfera 230mm x 2
69981	Trasmettitore lineare angolo di barra
21134	Complessivo pompa PF-03 12 V
21134-24	Complessivo pompa PF-03 24 V
21341	Complessivo pompa PF-03S 12 V, con elettrovalvola
21341-24	Complessivo pompa PF-03S 24 V, con elettrovalvola
21136	Propulsore lineare AN-23, braccio 229 mm, spinta 680 kg
69991-12	Propulsore lineare integrato HP-40, braccio 254 mm, spinta 500 kg

9. ABBREVIAZIONI

ADj	Regolazione
APP	Apparente
AWA	Angolo del vento apparente
AWS	Velocità del vento apparente
BAT	Batteria
BSP	Velocità della barca
BTW	Rilevamento di un waypoint
C	Centigradi
CAL	Calibrazione
CON	Configurazione
DEM	Modalità dimostrazione
F	Fahrenheit
HDC	Prora
KTS	Nodi
LCD	Schermo a cristalli liquidi
LOW	Basso
MAG VAR	Variazione magnetica
MAX	Massimo
MH	Miglia all'ora
MID	Medio
MIX	Misto
NAV	Navigazione
NXT	Tratta successiva
RET	Conferma
SEA	smorzamento SEA
SOG	Velocità rispetto al fondo
STA	Statico
TMP	Temperatura
TRM	Trim (assetto)
Tru	Vero
TWA	Angolo del vento vero
TWD	Direzione del vento vero
TWS	Velocità del vento vero
Unt	Unità dio misura
USR	Utilizzatore
VAR	Variazione
VMG	Velocità ottimizzata
WIA	Angolo del vento
WND	Calibrazione del vento
XTE	Errore di fuori rotta
-	Meno
_	Più

10. GARANZIA

Generalità

Tutti i nostri prodotti sono progettati e costruiti in modo da soddisfare i più elevati standard industriali. Se i prodotti vengono installati, assistiti ed utilizzati in modo corretto, così come descritto nel manuale d'installazione e d'uso, assicureranno affidabilità e durata. La nostra rete mondiale di Distributori potrà fornirvi le informazioni e l'assistenza di cui potrete aver bisogno praticamente in ogni luogo del mondo.
Si invita a leggere ed a compilare la scheda di garanzia e di spedirla al concessionario nazionale per la registrazione del prodotto.

Garanzia limitata

La garanzia copre le riparazioni delle parti difettose a causa di errori di produzione e comprende la manodopera quando la riparazione avviene nella nazione di acquisto. La durata della garanzia è specificata nel manuale del prodotto, ed ha inizio dalla data di acquisto. Le condizioni di garanzia sotto riportate sono le uniche garanzie offerte dal Costruttore e non potranno essere estese in alcun modo per termini espliciti o impliciti. Il costruttore esclude specificamente l'implicita garanzia di commerciabilità e rispondenza ad impieghi particolari.

CONDIZIONI

- La scheda di garanzia allegata e la prova di acquisto con la data, dovranno essere esibite ogni qual volta si richieda interventi in garanzia. Gli interventi dovranno essere richiesti attenendosi alla procedura indicata di seguito.
- La garanzia non è trasferibile e si applica solamente all'acquirente originario.
- La garanzia non si applica ai prodotti il cui numero di serie è stato asportato, con installazione sbagliata, o con erronea protezione con fusibile, utilizzati in modo improprio, danneggiati per cause esterne, incluso in questo l'assistenza e/o la modifica non approvata dal costruttore o dai suoi concessionari autorizzati, oppure soggetti all'uso al di fuori dei parametri specificati per il prodotto stesso.
- Il costruttore non compenserà per i danni conseguenti, in modo diretto o indiretto, il malfunzionamento del prodotto. Il costruttore non sarà responsabile di eventuali danni personali provocati dall'uso del prodotto.
- Il costruttore ed i suoi distributori o concessionari nazionali non sono responsabili per gli oneri relativi alle prove in mare, ai sopraluoghi per l'installazione o alle visite alla barca per il controllo dell'apparecchiatura, sia essa in garanzia o no. Per questo tipo di interventi ci si riserva il diritto di addebitare i costi a tariffe ragionevoli.
- Il costruttore si riserva il diritto di sostituire qualsiasi prodotto restituito per la riparazione nel periodo di garanzia, con uno il più simile possibile, qualora la riparazione non fosse realizzabile in un ragionevole lasso di tempo.
- I termini e le condizioni della garanzia così descritti i vostri diritti legali.

PROCEDURA DI RICHIESTA INTERVENTO

L'apparecchiatura dovrà essere restituita al distributore nazionale o ad uno dei suoi concessionari autorizzati, nella nazione in cui è stato acquistato originariamente. Gli apparati con richieste di intervento valide verranno di conseguenza assistiti e restituiti gratuitamente al mittente.

In alternativa, se il prodotto fosse utilizzato lontano dalla nazione di acquisto, potrà essere restituito al distributore locale o ad uno dei suoi concessionari autorizzati della nazione in cui il prodotto è utilizzato. In tal caso gli apparati con richieste di intervento valide verranno assistiti solamente per quanto riguarda le parti di ricambio. La manodopera e le spese di spedizione verranno addebitate con tariffe ragionevoli.

CLAUSOLA DI RINUNCIA

Quando si naviga si deve sempre farlo con buon senso e le apparecchiature prodotte dal costruttore dovranno sempre essere considerate solamente come ausili alla navigazione.
La politica del costruttore tendente al continuo miglioramento dei suoi strumenti potrà causare modifiche delle specifiche tecniche senza preavviso.

File id: ☐

WARRANTY CARD

TO BE RETURNED TO YOUR NATIONAL DISTRIBUTOR

OWNER:

Name:_____

Street :_____

City/Zip Code :_____

Country:_____

Product name: Serial number:

	A	B	C	1	2	3	4	5	6	7
_____	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
_____	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
_____	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
_____	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
_____	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
_____	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐

Date of purchase:_____ Date installed:_____

Dealers stamp:

☐ Tick here if you do not wish to receive news about future products

Copyright ©
Silva Sweden AB
Kuskägen 4, 191 62 Sollentuna, Sweden
Tel: +46 –(0) 6 – 623 43 00. Fax: +46 –(0) 8 – 92 76 01
www.silva.se

22135-1 4^ edizione

10-38

Negri nautica